

NEW

海纳光学 电话: 0755-84870203
邮箱: sales@highlightoptics.com

AC伺服电机驱动平台系统

SGMV-0C

RoHS

目录编号

W9075

是AC伺服电机驱动的高精度·高刚性平台。



- 平台本体采用精密导轨和精密滚珠丝杠功能一体化的设计，而且导轨，滑块（台面），驱动用滚珠丝杠在相近位置，采用了高刚性U字型外轨，既节省空间又具有较大的承载能力。

行程 [mm]

35

80

100

200

技术指标

型号		SGMV20-35(X)-0C	SGMV20-80(X)-0C	SGMV26-100(X)-0C	SGMV26-200(X)-0C	
机械 技术指标	行程 [mm]	35	80	100	200	
	台面尺寸 [mm]	60 x 60	60 x 60	80 x 80	80 x 80	
	丝杠 [mm]	滚珠丝杠直径φ6 导程1	滚珠丝杠直径φ6 导程1	滚珠丝杠直径φ8 导程2	滚珠丝杠直径φ8 导程2	
	导轨形式	U型外导轨	U型外导轨	U型外导轨	U型外导轨	
	主要材料	铝合金	铝合金	铝合金	铝合金	
	表面处理	黑色氧化	黑色氧化	黑色氧化	黑色氧化	
	自重 [kg]	0.7	1.0	1.7	2.5	
精度 技术指标	分辨率	(整步) [μm/脉冲]	-	-	-	-
		(半步) [μm/脉冲]	-	-	-	-
	最大速度 [mm/sec]	35	80	130	130	
	定位精度 [μm]	7	10	10	15	
	重复定位精度 [μm]	4	5	5	6	
	承载能力 [N]	78.4 (8.0kgf)	78.4 (8.0kgf)	127.4 (13.0kgf)	127.4 (13.0kgf)	
	扭矩刚度	俯仰 ["/N·cm]	0.4	0.4	0.23	0.23
		偏摆 ["/N·cm]	0.25	0.25	0.12	0.12
		转动 ["/N·cm]	0.35	0.35	0.2	0.2
	空行程 [μm]	2	2	2	2	
	传动副间隙 [μm]	2	2	2	2	
	平行度 [μm]	30	30	50	50	
运动平行度 [μm]	10	10	10	10		
俯仰 ["/偏摆 ["/]	30/20	30/20	30/20	30/25		
传感器	传感器型号	微型光电传感器: PM-L25 (SUNX®)				
	极限位置传感器	有 (常闭)	有 (常闭)	有 (常闭)	有 (常闭)	
	原点传感器	无	无	无	无	
	近接原点传感器	无	无	无	无	

电机 / 传感器技术指标电机

电机	类型	AC伺服马达 11W (安川电机(株))
	型号	SGM7M-A1E3A21 (□25mm)
	额定转矩	0.0350N·m
	编码器的分辨率	20bit(1,048,576p/r)
传感器	电源电压	DC5 ~ 24V±10%
	消耗电流	30mA以下 (单个传感器15mA以下)
	输出端电气特性	NPN集电极开路输出 DC30V以下50mA以下
	信号的含义	遮光时: 输出晶体管OFF (截止)

推荐选用的驱动器 / 控制器型号

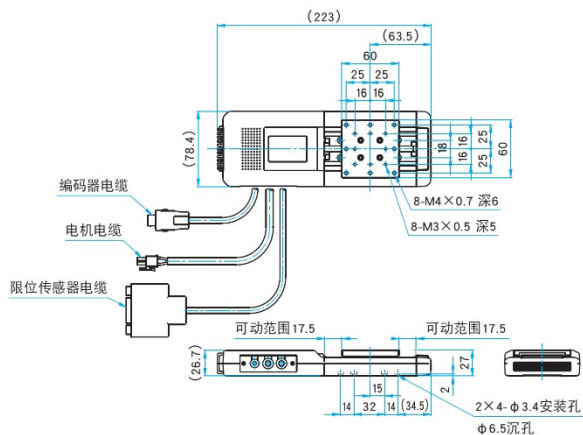
电器系统	驱动器	SGDV-2R9EP1A
	控制器	PGC-04-U



外形图

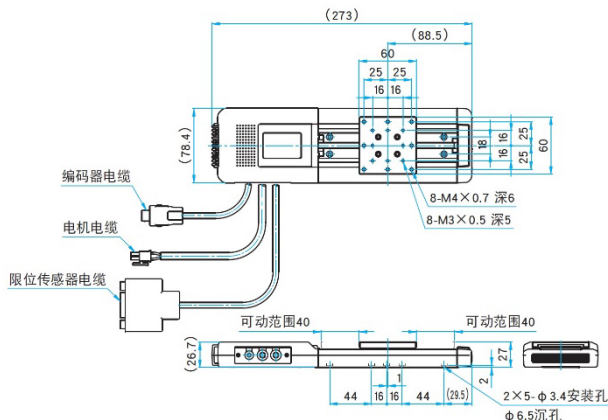
SGMV20-35(X)-0C

内六角螺栓 M3×6...4个



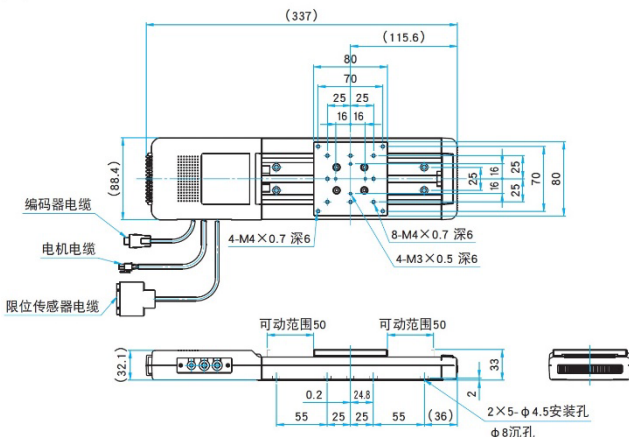
SGMV20-80(X)-0C

内六角螺栓 M3×6...6个



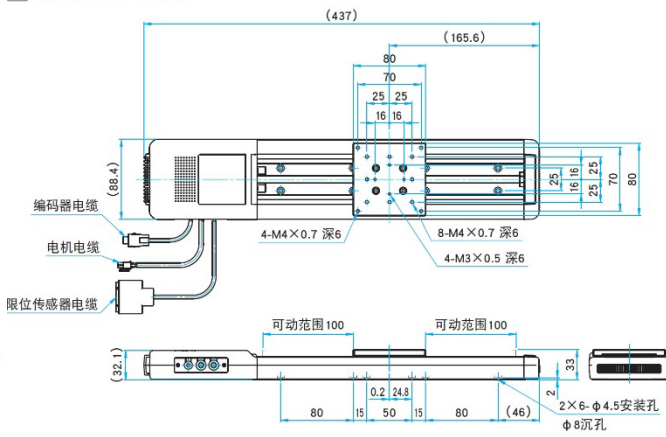
SGMV26-100(X)-0C

内六角螺栓 M4×8...6个



SGMV26-200(X)-0C

内六角螺栓 M4×8...8个



编码器电缆 电缆长 ≈ 280mm
插座: IX40-A-8S-CV(6.4)(广濑电机)

电机电缆 电缆长 ≈ 280mm
插孔: 43025-0400(日本Molex)

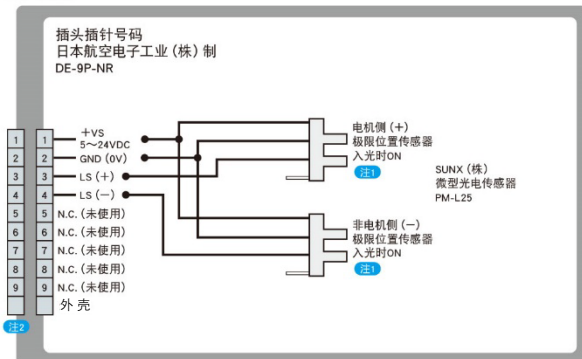
限位传感器电缆 电缆长 ≈ 280mm
D-sub9Pin (JAE)
插座: DE-9P-NR 插头盖: DE-C8-J9-F1-1R

对应伺服驱动器 SGD V-2R9EP1A

控制器/伺服电机驱动组件	
型号	品名
PGC-04-U	信号发生器型控制器
SGDV-2R9EP1A	伺服电机驱动组件

电缆		
型号	品名	电缆长 (m)
PGC-ACS-1	伺服控制器用电缆 (PGC用) 控制器侧: 10126-3000PE 平台侧: DE-957SNR 驱动组件侧: 10126-3000PE	1
JZSP-CF1M00-03-E	伺服控制器用电缆 (AC伺服电机用)	3
JZSP-C7MP21-03-E	伺服控制器用电缆 (编码器用)	3
JZSP-CF1G00-01-E	伺服控制器用电缆 (电源用)	1

接线图



注1 定义电机侧极限位置传感器为+方向。此自动平台没有专门的原点, 原点近接传感器, 我们兼用极限位置传感器为原点传感器了。

注2 电缆插头型号: 日本航空电子工业(株)制 DE-9S-NR
连接器外壳 (EMI对策): 日本航空电子工业(株)制 DE-C8-J9-F1-1R